

FAZODA DEKART KOORDINATALAR SISTEMASI: TUSHUNCHA, TARKIB VA QO'LLANILISHI

*Axmedova Mashhura Muzaffarovna
G'ijduvon tuman 1-son politexnikumi
Matematika fani
918367656
Mobilgold472@gmail.com*

Anotatsiya: Dekart koordinatalar tizimi fazodagi nuqtalarni va matematik modellashtirishda umumiy vosita sifatida xizmat qiladi. Uch maqola fazoda dekart koordinatalarning tuzilishi, tuzilishi, tuzilishi va qo'llanilish xususiyatlarini va qo'llanilish sohalarini keng qamrovli yoritadi. Uchtonmonli fazodagi koordinatalar tizimi, vektorlar, masofalar, burchaklar va transformatsiyalar tahlillari. fizika, muhandislik, kompyuter grafikasi va sohalardagi amaliy qo'llanmani boshqarish. Maqola dekart koordinatalar sistemasining yordami, muqobil koordinatalar tizimlari bilan o'lchash va nazorat qilish yo'nalishlarini ham ko'rib chiqadi. Ush maqola, fizika va texnik fanlar tibbiy yordam, talabalar va keng o'quvchilar uchun mo' matematika bo'lib, dek koordinatalar tizimi haqida chuqur va umumiy ma'lumot beradi.

Kalit so'zlar: dekart koordinatalar, uchtonmonli fazo, vektorlar, masofa, burchak, transformatsiya, kompyuter grafikasi, fizika, muhandislik, panelsimon koordinatalar, sferik koordinatalar.

Kirish

Dekart koordinatalar tizimi fazodagi nuqtalarni fayl va matematik modellashtirish usuli sifatida 17-asrda fransuz matematigi va Rene Dekart tomonidan ishlab chiqilgan ishlab chiqarish. Bu sistema fazo va tekislikdagi geometrik va fizik jarayonlarni soddashtirish va aniq ifodalash qiladi. Dekart koordinatalar tizimi ikkitomonli (x, y) va uchtonmonli (x, y, z) fazoda nuqtalarni sonli koordinatalar orqali tasvirlaydi, bu esa matematik hisob-kitoblar va ilmiy tadqiqotda keng ko'lamlili natijalar.

Fazoda dekart koordinatalar tizimi uchtonmonli muhitdagi obyektlarning joylashuvini, harakatini va o'zaro ta'sirini tahlil qilishda muhim korxona ega. U fizika, muhandislik, kompyuter grafikasi, aerokosmik va boshqa sohalarda asosiy vositalar sifatida hisoblash. Bu sistema oddiy oddiy va tushunarli, balki boshqa koordinatalar tizimlari (masalan, quolsimon va sferik) bilan o'zaro bog'liq bo'lib, turli xil yechishda qobiliyatlarni ta'minlaydi. Ush fazoda dekart koordinatalar tizimini yaratish, asosiy xususiyatlar, qo'llab-quvvatlash, muammolarni va kenggi maqsadli yo'nalishlarini yoritadi.

Dekart koordinatalar sistemasining tuzilishi va tuzilishi

Dekart koordinatalari tizimi fazodagi nuqtalarni uchta o'zaro perpendikulyar o'q – x , y va zo'qlari yordamida aniqlaydi. Har bir nuqta (x, y, z) ko'rinishidagi uchta son bilan

ifodalanadi, bu yerda x, y va z mos keladigan nuqtaning har bir o'q bo'yicha masofasini ko'nuqtasi. Sistema "Sistema" dan masofadan masofa" deb.

Asosiy

Fa tuzilishida dekart koordinatalar tizimi uchta o'qdan iborat bo'lib, ular o'ng qo'l qoidasiga qo'shimcha xoladi: agar barmoq zo'qining yo'q bo'yicha yo'nalishini aniqlash. Har bir o'q sonli chizilgan tasvirlangan, unda musbat va manfiy yo'nalishlar mavjud. Masalan, (-3, 5) xo'qi bo'yicha 2 birlik o'ngga, yo'qi bo'yicha 3 birlik chapga va zo'qi bo'yicha 5 birlik yuqoriga ma'lumotni bildiradi.

Dekart koordinatalar tizimi oddiy va universal bo'lib, u fazodagi geometrik shakllar, vektorlar va rasmlarni aniq tasvirlash tasvirlangan. Sistema evklid fazosiga tasvir asoslanadi, ya'ni u tekis va cheksiz fazoni qiladi, bu esa ko'pgina fizik va texnik muammolarini yechishda qulaydir.

Vektorlar va masofalar

Dekart koordinatalar tizimi vektorlar bilan ishlashda muhim vositadir. Vektor (a, b, c) ko'rinishida ifodalanadi, bu yerda a, b va c mos ravish x, y va zo'qlari bo'yicha komponentlardir. Ikki nuqta masofa masofaklid masofasi formulasi yordamida foydalanish:

$$d = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}.$$

Masalan, (1, 2, 3) va (4, 6, 8) nuqtalari masofa masofa $\sqrt{[(4-1)^2 + (6-2)^2 + (8-3)^2]} = \sqrt{9 + 16 + 25} = \sqrt{50} \approx 7.07$ birlikni tashkil qiladi.

Vektorlarning skalyar va vektor ko'paytmasi dekart koordinatalar tizimida burchaklar va yo'nalishlarni baholashda qo'shimcha qoidalari. Skalyar ko'rinishdagi maydon burchakni paypaslash uchun:

$$\cos(\theta) = (a_1a_2 + b_1b_2 + c_1c_2) / (\sqrt{a_1^2 + b_1^2 + c_1^2} * \sqrt{a_2^2 + b_2^2 + c_2^2})$$

buktor. Bu formula fizika va muhandislik kuchlar, momentlar va boshqa vektorial miqdorlarni tahlil qilishda.

Transformatsiyalar

Dekart koordinatalar tizimi transformatsiyalar – siljish, asos va masshtablash uchun qulay zamin. Siljish nuqtaning koordinatalarini o'rgali amalga oshirish, masalan, (x, y, z) nuqtasini (a, b, c) vektori bo'yicha siljitish (x+a, y+b, z+c) hosilni hosil qiladi.

Aylanish ritsalar yordamida amalga oshirish, muammo, zo'qi atrofida th burchakka tizim uchun texnik ma'lumotlar:

$$[\cos(\theta) \ -\sin(\theta) \ 0]$$

$$[\sin(\theta) \ \cos(\theta) \ 0]$$

$$[0 \ 0 \ 1]$$

Bu transformatsiyalar grafikasi va robotoada keng qo'llaniladi.

Dekart koordinatalar tizimiga ko'ra

Dekart koordinatalari tizimi ilmiy va amaliy sohalarda keng qo'llanma, chunki u fazodagi obyektlarning joylashuvini aniq va soddalashtirilgan tarzda tasvirlaydi.

Fizika

Fizikada koordinatalar tizimi harakat, kuchlar, elektr maydonlari va boshqa fizik jarayonlarni modellashtirishda jihozlar. Masalan, Nyuton mexanikasida jismning uchtonmonli fazodagi harakati ($x(t)$, $y(t)$, $z(t)$) ko'rinishida tasvirlanadi. Elektrodinamda elektr va magnit maydonlar dekart koordinatalar yordamida vektorial shaklda ifodalanadi. Masalan, Maksvell tenglamalari dekart koordinatalarida soddalashtirilgan shaklda yoziladi, bu esa hisob-kitoblarni oson tuziladi.

Muhandislik

Muhandislikda dekart koordinatalar tizimi konstruktsiyalar, mashinalar va tizimlarni boshqarishda qo'shimcha qoidalar. Masalan, qurilish muhandisligida binolar va ko'priklarning 3D modellarini rejalashtirishda dekart qurilmalari. Aerokosmik muhandislikdagi samolyotlar yoki sun'iy yo'doshlarning traktoriyasidagi koordinatalarida. Robototexnikada robotlarning harakati va joylashuvi dekart koordinatalar yordamida boshqariladi.

Kompyuter grafikasi va o'yin sanoati

Kompyuter grafikasi va o'yin sanoatida dekart koordinatalar tizimi 3D modellashtirish, animatsiya va renderingda asosiy vositadir. Masalan, Blender, Maya yoki Unity kabi dasturlar 3D obyektlarni dekart koordinatalarida tasvirlaydi. O'yinlarda personajlarning harakatlari, muhitning joylashuvi va kamera burchaklari dekart koordinatalari yordamida yordam beradi. Transformatsiyalar (siljish, tuzatish, masshtablash) real vaqtida grafikani yozishda.

Geografiya va navigatsiya

Geografiya va navigatsiyada dekart koordinatalar tizimi GPS tizimlari va yuklashda qo'llaniladigan qoidalar. Garchi global navigatsiyada sferik koordinatalar (kenglik va uzunlik) ko'proq ishlatsa-da, uni miqyosda dekart koordinatalari aniqroq qiladi. Masalan, harakatlarning harakati yoki avtonom d transportronning navigatsiyasi dek koordinatalarida boshqariladi.

Dekart koordinatalar tizimidagi xizmatlar va muqobil tizimlar

Dekart koordinatalar tizimi ko'p yordam yechishda samarali bo'lsa-da, ba'zi boshqaruva xizmatlari mavjud. Masalan, dekart koordinatalar tekis evklid fazosiga samarali bo'lib, egri fazolar (masalan, sferik yoki giperbolik geometriyalar) uchun mos emas. Bundan tashqari, ba'zi simmetrik apparat yechishda koordinatalar murakkab hisob-kitoblarga olib kelishi mumkin.

Muqobil koordinatalar tizimlari

Muqobil sifatida belgilangansimon va sferik koordinatalar tizimlari ko'rsatkichi. Silindrsimon koordinatalar (r , θ , z) silindrsimon simmetriyaga ega muammolar, masalan, trubalar yoki aylanma jism harakati uchun qulaydir. Sferik koordinatalar (r , θ , ϕ) esa sferik simmetriyaga ega muammolar, masalan, sayyoralar harakati yoki elektromagnit maydonlar uchun mos keladi. Bu sistemalar dekart koordinatalariga o'zgartirilishi

mumkin, masalan:

$$x = r \sin(\theta) \cos(\phi),$$

$$y = r \sin(\theta) \sin(\phi),$$

$$z = r \cos(\theta).$$

Muqobil tizimlar ba'zi funktsiyalar, soddalashtirsa-dekart koordinatalarining universalligi va soddaligi ko'plab ilovalarda afzal ko'rish. Masalan, grafikasi va muhandislikda dekart koordinatalari eng keng tarqalgan kompyuter.

Kelajak istiqbollari bilan bog'liq

koordinatalar tizimi zamonaviy texnologiyalarning rivojlanishi bilan yangi imkoniyatlarga ega. Masalan, sun'iy intellekt va mashinaviy o'qitish algoritmlari dekart koordinatalar ma yordamida katta hajmdagi fazoviy ishlarni tahlil qilmoqda. Kvant koordinatning tezlashtirish dekartdagi murakkab hisob-kitoblarni yaratishi mumkin. Augmented reality (AR) va virtual reality (VR) texnologiyasida dekart koordinatalari real va virtual muhitlarni birlashtirishda.

Shu bilan birga, dekart koordinatalarining yordami, masalan, egri fazolar yoki yuqori o'lchovli ma'lumotlarni modellashtirishda muqobil narsalarni talab qiladi. Kelajakdag'i sozlashdekart va boshqa koordinatalar tizimlarini birga, yangi matematik modellar ishlab chiqarishga qaratiladi.

Xulosa

Fazoda dekart koordinatalar tizimi matematika, fizika, muhandislik va kompyuter fanlarida asosiy vosita sifatida keng qo'shimcha tizim. U uchtoli fazodagi nuqtalarni hisoblash, vektorlar, masofalar va transformatsiyalarni ta'minlashda soddalik va aniqlikni. Fizikada harakat va maydonlarni modellashtirish, muhandislikda loyihalash, kompyuter grafikasi va navigatsiyada obyektlarni tasvirlashda dekart koordinatalari muhim rol o'ynaydi.

Muammo, dekart koordinata yuklariningi, masalan, fazolar, e simmetrik boshqa yechishdagi murakkablik, muqobil tizimlarni qo'llashni talab qiladi. Silindrsimon va sferik koordinatalar ba'zi jarayonlar, soddalashtirsa-da dekart koordinatalarining universalligi ularni ko'plab ilovalarda afzal qiladi. Kelajakda sun'iy intellekt, kvant baho va AR/VR texnologiyalari dekart koordinatalarining qo'llanilish sohasini boshqarishadi. Ush tizimi ilmiy tadqiqot, balki zamonaviy texnologiyalarning rivojlanishida ham muhim o'rinn tutadi.

Foydalilanigan adabiyotlar

- Stuart, J. (2015). Hisoblash: Erta Transsendentallar. Cengage Learning.
- Anton, H., Bivens, I. va Davis, S. (2016). Hisoblash: ko'p o'zgaruvchan. Wiley.
- Tomas, GB, Weir, MD, & Hass, J. (2014). Tomas hisobi. Pearson.
- Strang, G. (2016). Chiziqli algebraga kirish. Wellesley-Kembbridge Press.
- Arfken, GB, Weber, HJ va Xarris, FE (2012). Fiziklar uchun matematik usullar. Akademik matbuot.

- Foley, JD, van Dam, A., Feiner, SK, & Hughes, JF (1995). Kompyuter grafikasi: tamoyillar va amaliyot. Addison-Uesli.
- Goldstein, H., Poole, CP, & Safko, JL (2013). Klassik mexanika. Pearson.
- Griffits, DJ (2017). Elektrodinamikaga kirish. Kembrij universiteti matbuoti.
- Press, WH, Teukolsky, SA, Vetterling, WT, & Flannery, BP (2007). Raqamlı retseptlar: Ilmiy hisoblash san'ati. Kembrij universiteti matbuoti.
- Riley, KF, Hobson, MP, & Bence, SJ (2006). Fizika va muhandislik uchun matematik usullar. Kembrij universiteti matbuoti.